仮想シリアルドライバー (TKVSerial) 説明書

■目次

1	概要・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	1
2	特長・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	1
3	仕様・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	1
4	COMポートの追加と削除・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2
5	COMポートの設定・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	3
6	ATコマンド・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	5
7	シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)との接続・・・・・	8

PATOK

松本無線パーツ株式会社岩国

〒740-0018 山口県岩国市麻里布町4-14-24 TEL(0827)24-0081代) FAX(0827)24-1444

■1 概要

◇Microsoft Windowsに本ドライバーのインストール (COMポートの追加) を行うことで、

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)とのリモート接続を可能にします。

◇シリアル(RS-232C)を使用する既存のアプリケーションを変更することなく、イーサーネットを経由することで通信距離を延長可能です。

■2 特長

◇データの送受信に加え、制御信号のやり取りに対応していますので、ローカルポートと同じ感覚で使用可能です。

※制御信号にデータをのせる等、タイミングがシビアな場合は、使用できない可能性があります。

◇TCPサーバー接続とTCPクライアント接続に対応しています。

◇Windows7とWindows10に対応しています。

※Windows7は、自動更新で最新の状態にされている場合を除き、更新プログラム(KB3033929)のインストールが必要です。 ◇ユーザーモードで働きますので、他のアプリケーションに影響を及ぼす心配がありません。

◇ATコマンドでTCP接続を行う設定が可能です。

※TCPクライアント接続を行う場合、「ATD」コマンドで、電話番号の代わりに、IPアドレスかドメイン名を指定する必要があります。

■3 仕様

◇対応OS

W i n d o w s 7 • • • • • • • • • • • •	x 8 6 / x 6 4
Windows 10 • • • • • • • • • •	x 8 6 / x 6 4
◇ポートの設定	
ボーレート・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	75/ 110/ 150/ 300/ 600/ 1200/ 2400/ 4800/ 9600/ 19200/ 38400/ 57600/ 115200/ 230400 bps
データビット・・・・・・・・・・・・	8ビット
パリティ・・・・・・・・・・・・・・	偶数/ 奇数/ なし
ストップビット・・・・・・・・・・	1/ 2
フロー制御・・・・・・・・・・・・・・	ハードウェア (RTS/ CTS) / なし
◇シリアル・イーサーネットコンバーター (ΓK-1810)の制御(アプリケーション開発者向け)
イベント・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	SERIAL_EV_TXEMPTY、SERIAL_EV_CTS、SERIAL_EV_DSR、SERIAL_EV_RLSD、SERIAL_EV_RING、
	SERIAL_EV_BREAK、SERIAL_EV_RX80FULL、SERIAL_EV_ERR、SERIAL_EV_RXCHAR、
	SERIAL_EV_EVENT1 (接続時)、SERIAL_EV_EVENT2 (切断時)
ステータス・・・・・・・・・・・・・・	SERIAL_ERROR_BREAK、SERIAL_ERROR_PARITY、SERIAL_ERROR_FRAMING、SERIAL_ERROR_OVERRUN、
	SERIAL_ERROR_QUEUEOVERRUN、SERIAL_TX_WAITING_FOR_CTS、SERIAL_TX_WAITING_ON_BREAK
	SERIAL_MSR_DCTS、SERIAL_MSR_DDSR、SERIAL_MSR_TERI、SERIAL_MSR_DDCD、
	SERIAL_MSR_CTS、SERIAL_MSR_DSR、SERIAL_MSR_RI、SERIAL_MSR_DCD
信号制御・・・・・・・・・・・・・・・	RTS、DTRとブレークのセット/クリア
	(ハードウェアフロー制御の場合、RTSの制御は無視されます)
ループバック制御・・・・・・・・・・	モデムコントロールの「Loop」に対応
リレー制御・・・・・・・・・・・・・・	モデムコントロールの「OUT1」に対応(他の方法もあります)
制限対応・・・・・・・・・・・・・・・・	タイムアウト(リードタイムアウトのみ)、キューサイズ(ドライバー側での対応)
非対応・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	FIFO制御(設定可能ですが無視します)、キャラクタ(設定可能ですが無視します)

■4 COMポートの追加と削除

「TKVSSetup.exe」を起動することで、COMポートの追加と削除を行うことができます。

図4-1の警告が出たら、「はい」を選択して下さい。

図4-2のように、ステータスに「ドライバー(Verx.xx)が見つかりました。」が表示されれば、COMポートの追加ができます。 (「対応するドライバーが見つかりませんでした。」が表示されると、COMポートの追加や削除はできません。)



 $\boxtimes 4 - 1$

T	KVSerial セットアップ		×
	オペレーティングシステム:	Windows 7	デバイスマネージャ(<u>M</u>)
	システムの種類:	64 분ット	
	ステータス:	ドライバー(Ver1.15)が見つかりました。	
	术	ポートの肖邶余(B) (★	Fの追加(1) 開じる(2)

図4-2

○COMポートの追加

ポート名のドロップダウンリストが空白の状態で、「ポートの追加」ボタンをクリックすると、COMポートの追加を行います。 成功すると、ステータスに「ポート(COMx)の追加が完了しました。」が表示されます。

「ポート(COMx)の追加を完了するには、再起動が必要です。」が表示されたときは、Windowsを再起動して下さい。 ポート名のドロップダウンリストをクリックすると、追加したCOMポートが確認できます。

※同時に、新旧問わずドライバーが更新されます。

ドライバーは、既に追加していたCOMポート全てで共通になります。

○COMポートの削除

ポート名のドロップダウンリストをクリックし、削除したいCOMポートを選択し、

「ポートの削除」ボタンをクリックすると、選択したCOMポートの削除を行います。

成功すると、ステータスに「ポート(COMx)の削除が完了しました。」が表示されます。

「ポート(COMx)の削除を完了するには、再起動が必要です。」が表示されたときは、Windowsを再起動して下さい。

※ポート名のドロップダウンリストから任意のCOMポート(空白以外)を選んだ状態にすると、

「ポートの追加」ボタンが「ドライバーの更新」ボタンに変わります。

「ドライバーの更新」ボタンをクリックすると、新旧問わずドライバーが更新されます。

成功すると、ステータスに「ドライバーの更新が完了しました。」が表示されます。

「ドライバーの更新を完了するには、再起動が必要です。」が表示されたときは、Windowsを再起動して下さい。

ドライバーは、追加したCOMポート全てで共通ですので、個々のCOMポートでドライバーを更新する必要はありません。

■5 COMポートの設定

「TKVSSetup.exe」を起動し、「デバイスマネージャ」をクリックし、デバイスマネージャを開きます。

ツリーから「ポート (COMとLPT)」を展開し、設定したい「TK Virtual Serial Port (COMx)」のプロパティを開きます。 「ポートの設定」タブをクリックすると、図5-1のようになります。

通常、ボーレート等の通信設定は、ご使用のアプリケーションから変更されるため、変更する必要はありません。 「詳細設定」ボタンをクリックすると、図5-2のようになります。

「OK」ボタンをクリックすると、変更内容が反映されます。

※アプリケーションが設定を行うCOMポートを開いていると、Windowsの再起動を求められます。

TK Virtual Serial Port (COM6)のプロパティ			
全般 ポートの設定 ドライバー 詳細			
분ット/抄(<u>B</u>): <mark>19600 ▼</mark>			
データビット(<u>D</u>): 8			
/リティ(Ⴒ): なし 💌			
ストップビット(S): 1 💌			
7□〜制御(E) なし 💌			
詳編設定(<u>A</u>) 既定値に戻す(<u>B</u>)			
OK キャンセル			

図5-1

COM6 の詳細設定	24	anne	X
TCPサーバーボート番号(<u>R</u>):			
──── TCPクライアント接続を行う(OK
接続先名/IPアドレス(<u>A</u>):			キャンセル
接続先ポート番号(S):	0		既定値(<u>D</u>)
接続文字(L):			
切断文字(U):			
COMポート番号(<u>P</u>):	COM6 💌	🥅 ステータスを受信する(<u>M</u>)	



○TCPサーバーポート番号

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)からのTCPクライアント接続を待ち受けるポート番号を指定します。

「0」以外にすると、ファイアウォールの受信規則に、登録名「TKVSerial Listen Port (COMx)」で設定したポート番号の登録を行います。 「0」にすると、ファイアウォールの受信規則から設定の削除を行い、待ち受けは行いません。

待ち受けの開始は、使用するアプリケーションがCOMポートを開いたときになります。

使用するアプリケーションがCOMポートを閉じると、接続中であれば切断し、待ち受けは終了します。

※通信経路がルーターを経由する場合、TCPサーバー側のルーターに、ファイアウォールの受信規則(パスフィルター)設定が必要です。

○TCPクライアント接続を行う

TCPクライアント接続を行う場合にチェックを入れます。

「接続先名/IPアドレス」と「接続先ポート番号」が適切に設定されていれば、「TCPサーバーポート番号」よりも優先され、

使用するアプリケーションがCOMポートを開いたときに、TCPクライアント接続を行います。

使用するアプリケーションがCOMポートを閉じると切断します。

※通信経路がルーターを経由する場合、TCPサーバー側のルーターに、ファイアウォールの受信規則(パスフィルター)設定が必要です。

○接続先名/IPアドレス

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)のIPアドレスまたはドメイン名を指定します。 空白にするとTCPクライアント接続は行いません。

※「TCPクライアント接続を行う」にチェックを入れ、「接続先ポート番号」を「0」にすると、

ATコマンドでTCP接続を行う際の初期設定コマンド入力欄になります。

例えば、コマンドエコーを行わないようにし、コマンドエラーをキャンセルしないようにする場合、「ATE0#E0」を入力します。 初期設定コマンドは、使用するアプリケーションがCOMポートを開いたときに適用されます。

○接続先ポート番号

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)のTCPサーバーポート番号(待ち受けポート番号)を指定します。

「0」にすると、使用するアプリケーションがCOMポートを開いたときには、TCPクライアント接続は行いません。

「TCPクライアント接続を行う」にチェックを入れ、「接続先ポート番号」を「0」にすると、ATコマンドでTCP接続を行うことができます。

○接続文字と切断文字

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)と接続または切断した際、設定した文字列を受信できます。 制御文字は、「¥t」、「¥n」、「¥r」と「¥x<2桁の16進数>」が使用できます。

例)「<CR>CONNECT<CR>」を受信したい場合

「¥rCONNECT¥r」または、「¥x0DCONNECT¥x0D」を指定します。

○COMポート番号

COMポート番号を、使用していない別のCOMポート番号に変更できます。 ※使用中のCOMポート番号を選択すると、警告に加え、Windowsの再起動を求められる場合があります。

○ステータスを受信する

チェックを入れると、接続、切断やエラーの際、「#」に続く文字列を受信します。(表5-1)

表5-1 ステータス

受信文字	内容
#Checking protocol <i>IP address</i>	通信手順が合っているかを確認しています。
#Error: Protocol mismatch	通信手順が合っていませんでした。
#Error: Checking protocol expired	通信手順の確認は時間切れになりました。
#Error: Disconnected	通信手順が合っていることを確認できないため、切断しました。
#Connect	通信手順が合っていることを確認できたので、接続しました。
#Disconnect	切断しました。
#Error: Write failed [No connection]	接続していない状態で、送信データが送られてきました。
#Error: Read failed [No connection]	接続していない状態かつ、受信バッファが空の状態で、受信データが要求されました。
#Error: Failed listen	TCPサーバー接続の待ち受けができませんでした。

■6 ATコマンド

COMポートの詳細設定で、「TCPクライアント接続を行う」にチェックを入れ、 「接続先ポート番号」を「0」にすると、ATコマンドでTCP接続を行うことができます。 ※「TCPサーバーポート番号」を「0」にすると、

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)からのTCPクライアント接続は受け付けません。

表6-1 設定コマンド

用途	ATコマンド	初期値
コマンドのエコーを制御	ATE s	1
コマンドエラーキャンセルモードを選択	AT#Es	1
「RING」(リザルトコード)の受信回数を指定	ATSO = b b b	0
応答コード「RING」の書式を選択	ATWs	1

※初期値は、使用するアプリケーションがCOMポートを開いたときの値で、設定コマンドで変更できますが、

使用するアプリケーションがCOMポートを閉じると失われます。

※COMポートの詳細設定で、初期設定コマンドを入力することにより、初期値を変更できます。

表6-2 制御コマンド

用途	ATコマンド
接続応答	АТА
TCPクライアント接続要求	ATDcc···c
切断	АТН
情報確認	ATIdd
接続中、コマンドモードからデータモードへ移行	АТО
リレー接点出力のON/OFF	AT!RYs

コマンド解説で使用している英小文字は、変更可能な値を示しています。

以下に、その種類と、値の範囲を示します。

c c · · · c 任意の文字列 (最大31文字)

s 0, 1

d d $0 \sim 1.5$

b b b $0 \sim 255$

これらは変更可能な値であり、コマンドによっては、正常に動作する値の範囲があります。

♦A

TCPサーバーモード接続で、「RING」(リザルトコード)の受信中に、データモードに移行します。 データモードになると、「CONNECT」を返します。

♦D

TCPクライアントモードで、接続を試みます。 接続する前に、何かの文字を受信すると、中止します。 接続すると、「CONNECT」が返り、データモードに移行します。 TCPクライアント接続先名またはIPアドレスを指定し、「:」で区切り、接続先ポート番号を指定します。 例えば、TCPクライアント接続先名が「www2.patok.jp」で、接続先ポート番号が「12001」の場合、 「ATDwww2.patok.jp:12001」のコマンドを送ります。 ※接続先ポート番号を省略した場合、TCPサーバーポート番号で接続を試みます。

♦E

コマンドのエコー制御の参照変更を行います。

- ・Es
 コマンドのエコー制御の変更を行ないます。
 「ATE1」でエコーを行い、「ATE0」でエコーを行ないません。
 ・E?
 - コマンドのエコー制御の参照を行ないます。

♦Н

接続中であれば、切断します。

♦I

様々な情報を返します。

• I 3

ドライバーのバージョン情報を返します。

• I 4

ドライバーの名称を返します。

♦0

接続中に、コマンドモードからデータモードに移行します。 データモード中は、コマンドは受け付けません。 コマンドモードにするには、「+、+、+」(エスケープキャラクタ)を入力します。(「+」と「+」の間隔は、0.2秒以上あけて下さい。) データモードになると、「CONNECT」を返します。

♦S 0

「RING」(リザルトコード)の受信回数の参照変更を行ないます。

 \cdot S 0 = b b b

「RING」(リザルトコード)の受信回数の変更を行ないます。

範囲は0~255で、0がデフォルトです。

0にすると、切断するか、「ATA」コマンドを受け取るまで、受信し続けます。

• S0?

「RING」(リザルトコード)の受信回数の参照を行ないます。

♦W

「RING」(リザルトコード)の書式の参照変更を行います。
 ・Ws
 「RING」(リザルトコード)の書式の変更を行います。
 0:「RING」のみ、1:「RING 接続先IPアドレス」(デフォルト)

• W?

「RING」(リザルトコード)の書式の参照を行います。

♦! R Y

- リレー接点出力の参照変更を行ないます。
- ! R Y s
 - リレー接点出力の変更を行ないます。
 - 0:リレー接点出力をOFF、1:リレー接点出力をON
- ! R Y ?
- リレー接点出力の参照を行ないます。

※接続中のみ使用できます。

♦#E

コマンドエラーキャンセルモードの参照変更を行ないます。 未対応のコマンドで、「ERROR」を返さず、「OK」を返すようにします。

• #E s

コマンドエラーキャンセルモードの変更を行ないます。

0:未対応のコマンドは「ERROR」を返します、1:未対応のコマンドは「OK」を返します(デフォルト) ・#E?

コマンドエラーキャンセルモードの参照を行ないます。

◆リザルトコード

コマンドを入力すると、コマンドに応じてリザルトコードを返します。 各リザルトコードは、前後にキヤリッジリターンキャラクタとラインフィードキャラクタを付加します。

 $\boldsymbol{\cdot} \operatorname{OK}$

コマンドを受け付けたときに返します。 デフォルトでは、未定義のコマンドでも「OK」を返します。 (「AT # E 0」コマンドを送り、コマンドエラーキャンセルを無効にすると、未定義のコマンド等で「ERROR」を返します。)

• ERROR

未定義のコマンドや、コマンドの値の範囲を外れていて、受け付けなかったときに返します。

• R I NG

TCPサーバー接続で返します。

「ATW」コマンドによる書式選択によって「RING 接続先IPアドレス」形式に変わります。

- ・CONNECT データモードに移行したときに返します。
- ・NO ANSWER TCPクライアント接続できなかったときに返します。

NO CARRIER
 切断を行なったときに返します。

■7 シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)との接続

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)の設定方法は、 「シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)説明書」を参照して下さい。

◆シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)との接続方法

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)との接続は、2通りの方法があります。

1) TCPサーバー接続

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)からのTCPクライアント接続要求で接続します。

使用するアプリケーションが、常にCOMポートを開いている場合に推奨します。

「(5) COMポートの設定」を参照し、「TCPサーバーポート番号」に、

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)からのTCPクライアント接続を待ち受けるポート番号を指定し、

- 「TCPクライアント接続を行う」のチェックは外します。
- 2) TCPクライアント接続

シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)へのTCPクライアント接続要求で接続します。

- 使用するアプリケーションが、必要なときにCOMポートを開く場合や、
- 接続したいときのみ、使用するアプリケーションを起動する場合に、推奨します。

「(5) COMポートの設定」を参照し、「TCPクライアント接続を行う」にチェックを入れ、

「接続先名/IPアドレス」にシリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)のIPアドレスまたはドメイン名を指定し、

「接続先ポート番号」にシリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)のTCPサーバーポート番号を指定します。

◆シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)との同期

接続直後に、ドライバーから、以下の通信設定とタイムアウト設定が送られます。(接続中、使用するアプリケーションから、随時変更可能です) ・通信設定・・・・・・ ボーレート、データビット、パリティ、ストップビット、フロー制御

※シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)を再起動するまでは、切断後も維持されます。

- ・タイムアウト設定・・・ リードインターバル、リードトータルマルチプライヤー、リードトータルコンスタント (アプリケーション開発者向け) 〇値の範囲
 - ・リードインターバル・・・・・・・ 「MAXULONG」または、0~255
 - ・リードトータルマルチプライヤー・・・ 0~255
 - ・リードトータルコンスタント・・・・ 0~65535

※切断時に破棄されます。

◆ルーターを経由した接続

通信経路がルーターを経由する場合、TCPサーバー側のルーターに、ファイアウォールの受信規則(パスフィルター)設定が必要です。
 TCPサーバー接続の場合、TCPサーバーポート番号を、本ドライバーを使用するコンピューターのIPアドレスに変換する設定になります。
 TCPクライアント側のルーターは、一般的に、NAT(ネットワークアドレス変換)機能があるので、設定の必要はありません。
 ルーターの設定方法は、メーカーや製品によって異なりますので、ルーターの設置業者か、ルーターのメーカーにご相談下さい。
 **TCPクライアント接続で、シリアル・イーサーネットコンバーター(TK-1810)をPPPoE認証で使用できれば、
 TCPサーバー側にルーターが必要ないため、ルーターの設定が不要になります。(プロバイダー契約が必要です)